

让机器人“看懂”世界

MRDVS® 迈尔微视

V2 Pro导航控制器



可视化掌控每一托盘，精准追踪每一车辆

嵌入式SLAM，一体化RTLS系统



V2 Pro是迈尔微视推出的第二代高性能导航控制器，专为复杂场景下的移动机器人（如AGV/无人叉车/清洁机器人）提供稳定、高精度、低部署门槛的导航解决方案

多传感器融合导航

创新集成108°×57°大视场顶视相机、270°高精度2D激光雷达与工业级IMU，实现±1 cm最高重复定位精度



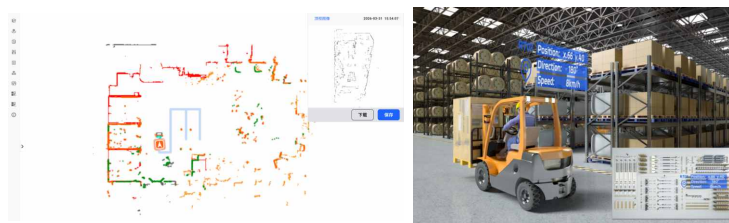
典型应用场景

- 1、AGV/无人叉车室内外无缝导航（仓库-月台-车间）
- 2、人工叉车实时定位：替代UWB方案，定位精度<3 cm，部署周期短，成本低
- 3、动态变化频繁的制造车间 & 地堆型高密度仓储：顶视视角规避地面遮挡，稳定性显著优于地面激光/二维码方案



智能建图与易部署

支持一键自动建图（基于天花板/墙壁自然特征，免贴码）、可视化操作界面及快速地图管理



强环境适应性

顶视相机工作范围 1-15 m，具备抗眩光、高动态曝光能力。工作温度 -20℃ ~ 60℃，防护等级 IP54，满足工业现场严苛环境要求。IMU+视觉双重定位保障：在视觉特征短暂缺失（如过门、强光直射）时仍能维持短时高精度推算



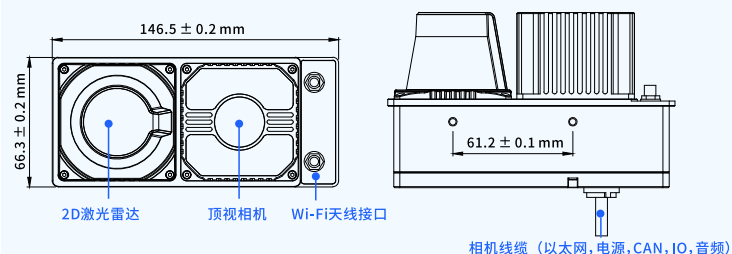
产品规格参数

顶视相机

工作范围	1m-15m（环境光 0-10 klux）
深度FOV	108°(H)×57°(V)±3°
帧率	10fps
抗干扰能力	抗眩光/抗环境光
集成模块	IMU（惯导模块）

2D激光雷达

扫描频率	15hz-25hz（可切换）
检测距离	15m @ 10% 反射率/ 40m @ 90%反射率
测距精度	±30mm（典型值）
角分辨率	0.1°
水平视场角	270°



主控系统

处理器	瑞芯微8核ARM平台
NPU算力	6TOPS
通讯接口	1× 以太网 / 1× CAN / 4× IO (2 IN 2 OUT)
电源输入	24V(±4.8V) DC IN
功耗	6.6W（平均）;15.3W（最大）
无线模块	Wi-Fi 6
音频输入	1×3pin audio_out (L/R/GND)
整机尺寸	146.5mm×66.3mm×89.4mm
防护等级	IP 54
工作温度	-20°~60°
存储温度	-40°~80°



扫一扫，关注公众号



扫码查看更多产品信息



扫一扫，关注官网