

M4Pro 3D视觉传感器

产品规格书 V2.0 2026-4-15

MRDVS® 迈尔微视

让机器人“看懂”世界



M4Pro是一款性能强大的3D工业相机，可以提供0.3m-5m的高性能RGBD数据，同时搭载强大的带8核处理器的ARM算法平台，可在不加外部CPU的情况下实现视觉SLAM、视觉定位等应用算法，助力3D视觉赋能移动机器人。

功能特点



算力强大

算力高达6.0 Tops，无需外部CPU即可运行各种应用算法



场景多样

智能避障、高精对接、准确定位，轻松应对工业场景应用



环境适应性强

可抗100KLUX阳光干扰，黑暗、强光、室内、室外均适用



测量范围广

可覆盖0.3-5米距离范围



应用场景



托盘、料笼对接

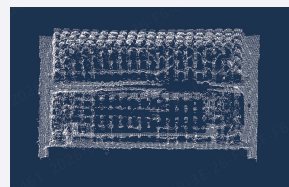
ToF相机可精准定位托盘、栈板、料笼的位置，结合AI对接算法引导机器人完成对接和堆叠。



3D视觉导航避障

应用于工业场景AGV/AMR的视觉导航。基于环境RGBD信息，让定位更加稳定，解决移动机器人在高动态、空旷环境的定位导航问题。

应用实测



M4Pro 3D视觉传感器

产品规格书 V2.0 2026-4-15

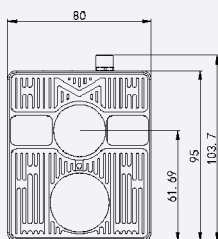
MRDVS® 迈尔微视

让机器人“看懂”世界

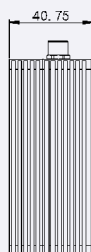
产品参数

产品型号		M4Pro 3D视觉传感器	
激光器	940nm VCSEL	尺寸	95mm×80mm×41mm
输出格式	Depth & RGB & Amplitude Map	重量	428g
TOF分辨率和帧率	640×480px @ Max. 15fps, 典型值 12fps	供电方式	24 VDC / 3A
TOF视野角度 (H×V)	81° × 61°±3°	通讯接口	千兆以太网/RS485
RGB分辨率和帧率	1920×1080px @ Max. 15fps, 典型值 12fps	防护等级	IP50
RGB视野角度 (H×V)	88° × 56°±3°	工作温度	-20°C~60°C
RGB快门类型	滚动快门	存储温度	-40°C~85°C
距离范围	0.3~5m	软件环境	C / C++ / ROS SDK
精度	±4mm+0.25%*depth	操作系统支持	Windows 7+, Linux, Arm Linux
平均功耗	8.7W @ 24VDC	使用环境	室内/室外

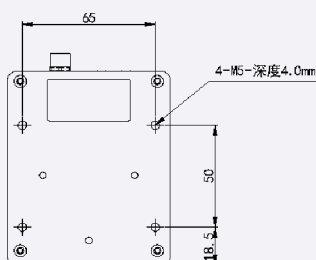
Front view



Side view



Rear view



Top view

