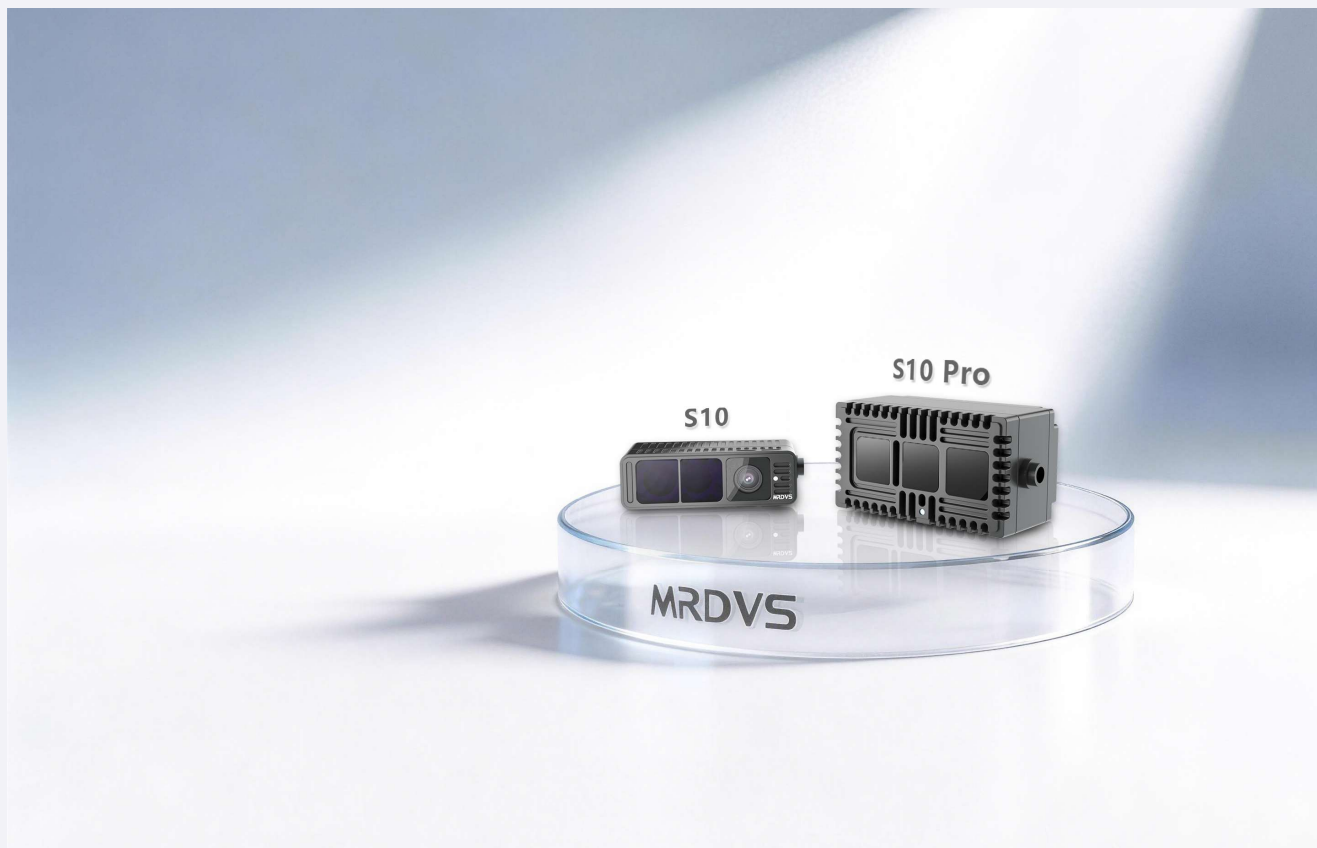


S10系列3D相机

V2.0 2026-3-23

MRDVS® 迈尔微视

让机器人“看懂”世界



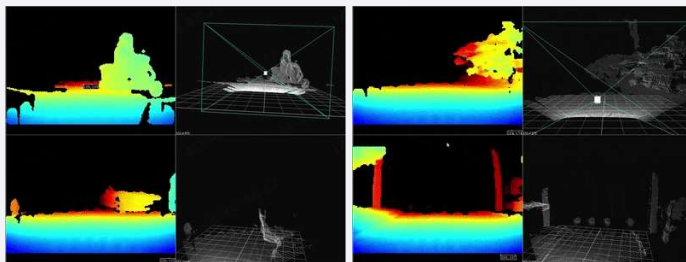
迈尔微视S10系列是小体积、高性能、高性价比的工业级RGB-D相机。测距范围广，标准版可覆盖0.3-8米距离范围，最长可覆盖0.3-17米距离范围。相机内部实现RGB图和深度图，空间和时间上的对齐功能。该产品自带SoC，可以输出深度图，强度图，RGB图，点云图和避障算法结果。接口上不仅支持以太网接口，同时该相机支持通过2路IO输出，2路IO输入，实现4组避障区域的切换和急停信号、减速信号、安全三种信号的输出。

功能特点

- 1 精准的远距离感知与抗运动模糊**
基于dToF技术，相机能在室内外复杂动态环境中精准测量距离，为室外快速移动的无人车、无人叉车、无人机等设备提供了更稳定、清晰的深度数据
- 2 强大的抗多路径效应能力**
相比于iToF，在狭窄环境中，S10能够更好地应对环境中反射信号的重叠和干扰，提供更可靠的距离数据
- 3 高反射物体和动态反射率范围适应性**
在面对高反射率物体时，能更准确提取深度信息，保证高动态范围场景中的稳定性和高效性能
- 4 低功耗与高响应速度**
在运行时保持较低的能耗水平，同时实现高响应速度（最高帧率可达20fps，S10PRO可达10fps），及时响应突发障碍物，为机器人提供高效、精准的避障能力
- 5 支持多机同时工作**
在多机器人协作的环境中，S10通过dToF芯片优化，避免了多机干扰，支持多个设备同时工作

- 6 支持室外强光下工作**
S10有非常强的抗阳光能力，在100KLUX下，针对90%反射率的物体，S10 测距可以达到8m，S10 PRO测距可达17m
- 7 内置避障算法，支持I/O端口直接输出信号**
用户可选择两种操作模式：通过以太网传输点云数据，集成到现有的避障系统中，或直接使用内置的避障算法，通过I/O端口向控制器发送减速或停止命令

应用实例



S10系列3D相机

V2.0 2026-3-23

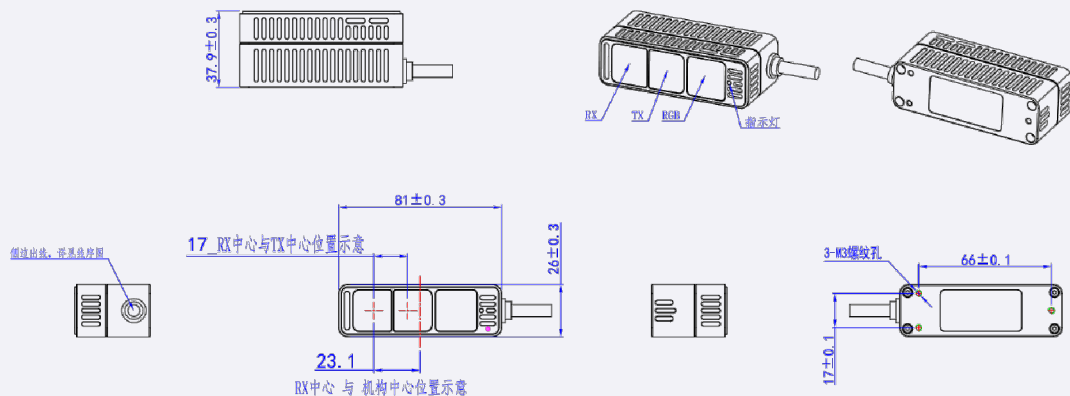
MRDVS® 迈尔微视

让机器人“看懂”世界

产品参数

产品型号	S10	S10 Pro
激光波长	940 nm	940 nm
输出格式	深度/RGB/IR幅度图	深度/RGB/IR幅度图
TOF分辨率和帧率	240x160 @Max. 20fps, 典型值15fps	240x160 @Max. 10fps, 典型值10fps
TOF视野角度	90°×60°±3° 120°×80°±3°	61°×90°±3°
RGB分辨率和帧率	1920×1080 @Max.20fps, 典型值15fps 1632×1224 @Max. 20fps, 典型值15fps	1920x1080 @Max.10fps, 典型值10fps
RGB 视野角度 (HxV)	90°×60°±3° 120°×80°±3° 提供Lite版, 无RGB	61°x90°±3°
距离范围	0.3-8m(90%反射率) 0.3-3m(5%反射率)	0.3~17m (90%反射率) 0.3~13m (10%反射率)
精度	≤3cm	≤3cm
平均功耗	≤4W	≤7W
尺寸 ^[1]	80mm×37mm×25mm	92mm×47mm×51mm
重量	190g	460g
供电方式	12V~28V	24V
通讯接口	Ethernet/GMSL ^[2] /IO ^[3]	Ethernet/IO
防护等级	IP54	IP67
人眼安全	CLASS I	CLASS I
工作温度	-20°C~60°C	-20°C~60°C
存储温度	-40°C~85°C	-40°C~85°C
时间同步	PTP	PTP
软件环境	C/C++/ROS SDK	C/C++/ROS SDK
操作系统支持	Windows 7/8/10/11, Linux, Arm Linux/ROS	Windows 7/8/10/11, Linux, Arm Linux/ROS
抗光干扰	100 kLux	100 kLux

[1] 产品尺寸以三维模型为准; [2] GMSL版请详询; [3] S10 Lite120°提供IO线。



注: S10 Pro尺寸图请于迈尔微视知识社区获取



400-025-6680



杭州市余杭区文一西路中国人工智能小镇7-902



<https://www.mrdvs.cn/>



<https://hub.mrdvs.cn/>