

V2Pro导航控制器

产品规格书 V2.0 2026-3-26

MRDVS® 迈尔微视

让机器人“看懂”世界



迈尔微视V2Pro是专为复杂场景打造的第二代高性能导航控制器。它在第一代产品基础上实现硬核升级，创新融合顶视视觉SLAM与2D激光雷达，精准匹配复杂场景穿梭需求。控制器内置算力，无需依赖外部工控机，仅需机器人在导航区域内完整运行，搭载的3D相机即可自动扫描环境信息，并通过AI算法快速建图，为移动机器人提供稳定、可靠的导航解决方案。

功能特点



移动机器人精准导航

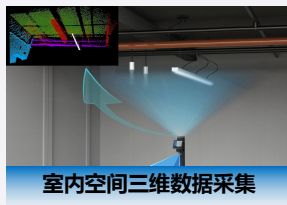
- ◆ 创新融合大视场角顶视相机（ $108^{\circ} \times 57^{\circ}$ ）与高精度2D激光雷达（ 270° 扫描），配合工业级IMU惯导模块，通过多传感器数据融合实现 $\pm 1\text{cm}$ 重复定位精度。
- ◆ 搭载6TOPS处理器，支持快速构建高精度环境地图，结合可视化操作界面实现一键式建图，大幅降低部署门槛。



人工叉车增强方案

- ◆ 集成新一代WiFi 6技术，针对人工叉车的定位需求进行专项优化，确保数据传输的实时与可靠性。
- ◆ 内置3pin音频输出，支持语音提示与告警功能，显著提升人机协同作业的安全性。

应用场景



厂区物流

支持AGV-无人叉车室内外无缝穿梭（仓库-月台-车间）



人工叉车升级

替代UWB方案，精度更高（提供 $< 3\text{cm}$ 级定位），部署成本更低、时间更短

V2Pro导航控制器

产品规格书 V2.0 2026-3-26

MRDVS® 迈尔微视

让机器人“看懂”世界

产品参数

产品型号	V2Pro导航控制器	
顶视相机	工作范围	1m-15m （环境光 0-10 klux）
	视场角（FOV）	108°(H)×57°(V)±3°
	帧率	20fps
	抗干扰能力	抗眩光/抗环境光
	集成模块	IMU（惯导模块）
2D激光雷达	扫描频率	15hz-25hz（可切换）
	检测距离	15m @ 10% 反射率/ 40m @ 90%发射率
	测距精度	±30mm（典型值）
	角分辨率	0.1°
	水平视场角	270°
主控系统	处理器	瑞芯微8核ARM平台
	NPU算力	6TOPS
	通讯接口	1× 以太网 / 1× CAN / 4× IO (2 IN 2 OUT)
	电源输入	24V(±4.8V) DC IN
	功耗	6.6W（平均） 15.3W（最大）
	无线模块	wifi6
	音频输入	1×3pin audio_out (L/R/GND)
	整机尺寸	146.5mm×66.3mm×89.4mm
	防护等级	IP54
	工作温度	-20°~60°
	存储温度	-40°~80°

